

PROJEKT

Bezosádkové autonomní plavidlo k mapování a pozorování vodních ploch a objektů pod vodní hladinou

je spolufinancován **Evropskou unií.**

Cílem projektu je vývoj bezosádkového autonomního plavidla, které pomocí palubního senzorického vybavení monitoruje objekty uložené ve dně, mapuje vodní plochy a koryta řek, generuje georeferencované mapové podklady a sleduje provoz na hladině.



**Spolufinancováno
Evropskou unií**



**MINISTERSTVO
PRŮMYSLU A OBCHODU**